

## عنوان مقاله:

شبیه سازی شبکه فرماندهی و کنترل با اعمال روش تخمین فیلتر کالمن توسعه یافته

## محل انتشار:

همایش تخصصی مهندسی دفاعی با عنوان «تهدیدات سایبرالکترونیک» (سال: 1400)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

## نویسنده:

عباس معتمد - کارشناسی ارشد مخابرات سیستم

## خلاصه مقاله:

شبکه فرماندهی و کنترل بازوی قدرتمند فرماندهان در صحنه های نبرد (جنگ و صلح) به شمار می آید . لذا هرچه این شبکه ها قدرتمند و توانا تر باشند ، دست فرماندهان نیز برای تصمیم گیر باز خواهد بود . در این مقاله به دنبال شبیه سازی شبکه فرماندهی و کنترل می باشیم . در ادامه مدل های مختلف شبکه را شبیه سازی نموده و با بررسی قابلیت های آن ها ، کارآمد ترین مدل پیشنهاد می گردد . با توجه به اینکه سیستم هایی که تنها از یک سنسور استفاده می کنند تنها ناحیه ی محدودی از فضا را می توانند پوشش دهند و نیز با توجه به اینکه مشاهدات و دیتاهای خروجی هر سنسور به دقت آن سنسور بستگی داشته، بنابراین با ترکیب کردن (تلفیق) اطلاعات خروجی چند سنسور علاوه بر اینکه می توان به پوشش کاملتری از محیط دست یافت ، نتیجه بدست آمده نیز کاملتر و دقیق تر می باشد.

## کلمات کلیدی:

شبکه فرماندهی و کنترل ، فیوژن اطلاعات ، الگوریتم کالمن توسعه یافته ، بهبود خطای مکان یابی ، بهبود خطای سرعت یابی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/1380882>

